5.961-033 (08/03)

PLANQUIN s.a. de c.v.

Model RC 3000 Cleaning robot

Operator Manual

e-mail: info@planquin.com.mx ; http://www.planquin.com.mx

English

Operator Manual .....
.....Page 2

Español

Manual del Operador .....
..... Página 18

Français

Manuel d'utilisation .....
.....Page 31

Contents

Function and Mode of Operation **3**
Important Safety Instructions **4**
General Safety Instructions **5**
Quick Reference **6**
Operating Controls **7**
Preparation **8**
Unpacking 8
Installation Notes for the Station 8
Operation **9**
Preparation for the Cleaning 9
Initial Operation 9
Turning the Robot Off 9
Parking 10
Selecting the Cleaning Duration 10
Quiet mode 10
Operating Programs 10
Tips and Tricks **11**
Maintenance and Care **12**
Station 12
Robot 12
Troubleshooting **14**
Specifications **15**
Warranty **15**
Frequently Asked Questions **16**

PLANQUIN s.a. de c.v.

Índice

Función y modo de funcionamiento 18
Para su seguridad 19
Descripción breve 20
Elementos de mando 21
Preparativos 22
Desembalaje 22
Indicaciones para el emplazamiento de la estación 22
Funcionamiento 23
Preparativos para la limpieza 23
Puesta en funcionamiento 23
Desconexión 23
Interrupción del funcionamiento 24
Selección de la duración de la limpieza ... 24
Funcionamiento silencioso 24
Programas de marcha 24
Sugerencias 25
Cuidado y mantenimiento 26
Estación 26
Robot 26
Subsanación de averías 28
Características técnicas 29
Garantía 29
Preguntas y respuestas 30

⚠ Precaución:
No utilice el aparato sin haber leído previamente las instrucciones de uso.
Conserve estas instrucciones para su uso posterior o para propietarios ulteriores.

Función y modo de funcionamiento

Estimado cliente:

Muchas gracias por haberse dedicido por el robot limpiador RC 3000 de Kärcher.

El robot RC 3000 es un robot limpiador automático concebido para la limpieza de interiores en el hogar. Puede emplearse para el mantenimiento y la limpieza automática y continuada de toda clase de suelos. El aparato consta de dos unidades: una estación y un robot móvil.

La energía necesaria para el robot proviene de acumuladores eléctricos. El robot se mueve de forma aleatoria. Si choca contra un obstáculo, modifica su dirección aplicando un ángulo cualquiera y continúa desplazándose en línea recta hasta chocar contra el siguiente obstáculo. Gracias a su estructura plana, el robot también puede limpiar las superficies debajo de muebles como camas, sofás o armarios. El robot está dotado de sensores ópticos (sensores anticaída) que reconocen la presencia de escalones y desniveles, evitando así que el robot caiga.

El robot dispone de cuatro programas de marcha con los que poder adaptarse automáticamente al grado de suciedad del suelo. El depósito acumulador de suciedad está provisto de sensores que reconocen el grado de suciedad y activan, en función de éste, el programa de marcha correspondiente.

Con el acumulador eléctrico cargado el robot puede funcionar durante 60 minutos. Al cabo de 20 minutos como mínimo, el robot (receptor infrarrojo) comienza a buscar su estación (emisor infrarrojo). Si, transcurridos 60 minutos, el robot todavía no ha encontrado su estación, éste apagará su mecanismo de limpieza e intentará, durante 60 minutos más, encontrar su estación.

En la estación se recargan los acumuladores eléctricos del robot y se aspira la suciedad acumulada en el depósito. La suciedad se acumula en la estación en una bolsa filtrante (2 l). Una vez recargados los acumuladores eléctricos, el robot abandona por sí solo la estación y prosigue con la limpieza.

PLANQUIN s.a. de c.v.

Uso previsto
Emplee el robot RC 3000 exclusivamente
– para la limpieza en el hogar de suelos interiores enmoquetados o embaldosados.

El robot RC 3000 **no** debe emplearse para la limpieza de:
– suelos mojados
– lavaderos u otras salas húmedas
– escaleras
– tableros de mesa o baldas
– sótanos o buhardillas
– almacenes, edificios industriales, etc.
– suelos exteriores
– objetos ardientes o incandescentes (p.ej. cigarrillos, ceniza caliente).

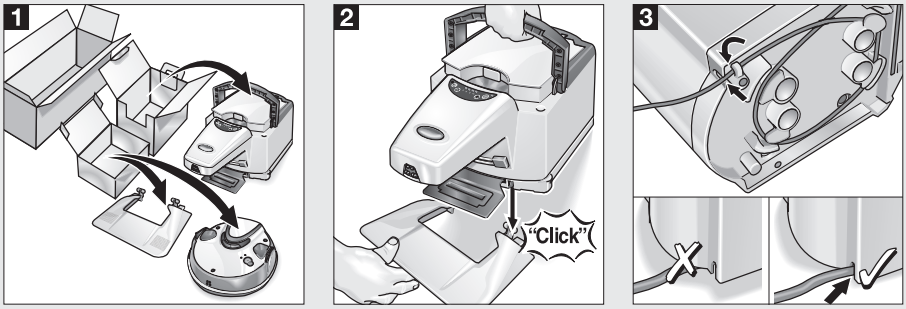
El robot RC 3000 **no** debe emplearse:
– en salas en las que exista riesgo de explosión
– en salas en las que el aire contenga gases inflamables de gasolina, fuel, diluyentes, disolventes, petróleo o alcohol
– en salas en las que haya una chimenea en la que arda fuego o haya brasas sin vigilancia
– en salas en las que arda alguna vela sin vigilancia
– en salas protegidas por un sistema de alarma o detector de movimiento.

⚠ Indicaciones de seguridad

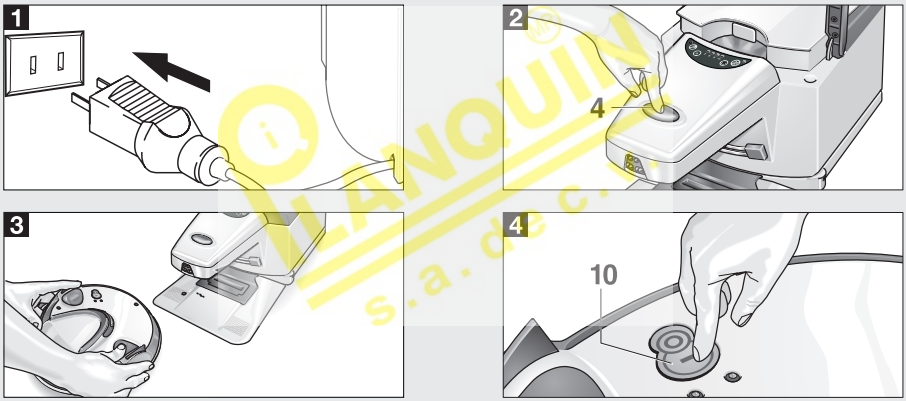
- Los dispositivos eléctricos de Kärcher satisfacen los reglamentos técnicos reconocidos, así como la Directiva comunitaria 73/23/CEE.
- La tensión de red debe coincidir con la tensión indicada en la placa de características.
- Antes de emplear el aparato, compruebe que el cable de conexión a la red está en perfecto estado. No emplee el robot RC 3000 si el cable de conexión a la red está dañado.
- Agarre el cable de conexión a la red directamente por la clavija y no tire del cable para desenchufar el aparato.
- No toque nunca la clavija con las manos mojadas (peligro de descarga eléctrica).
- Antes de proceder a los trabajos de mantenimiento, desenchufe el aparato de la toma de corriente.
- El recambio del cable de conexión a la de red sólo debe efectuarlo el servicio técnico autorizado de Kärcher. Como recambio sólo está permitido emplear el cable original H05 VV- 2x 0,75.
- En caso de avería, la reparación del aparato sólo debe efectuarla el servicio técnico autorizado.
- Sólo deben emplearse accesorios y piezas de repuesto originales o autorizados por el fabricante. Los accesorios y piezas de repuesto originales garantizan el funcionamiento seguro y sin averías del aparato.
- En presencia de niños, el robot RC 3000 debe permanecer bajo vigilancia.
- No se olvide nunca de que el robot está en funcionamiento. De lo contrario, podría tropezar con él.
- No se suba ni se siente nunca sobre el robot o la estación.
- Es posible que algunos objetos se caigan al chocar el robot contra ellos (también objetos de mesas o muebles pequeños).
- El robot se puede quedar enganchado en cables eléctricos o de teléfono que cuelgan, en manteles, cordones, cinturones, etc. En casos extremos, esto puede provocar que caigan objetos al suelo.
- El fabricante no asume responsabilidad alguna por los daños derivados del uso incorrecto o indebido del aparato.
- El dispositivo de recarga de la estación sólo debe emplearse para recargar los acumuladores del robot.
- Los acumuladores eléctricos del robot sólo deben recargarse en la estación.

Planquin s.a. de c.v.

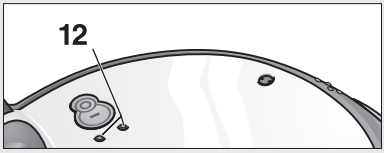
1. Montaje del RC 3000



2. Puesta en funcionamiento del RC 3000



3. Indicaciones de los pilotos de control (12)



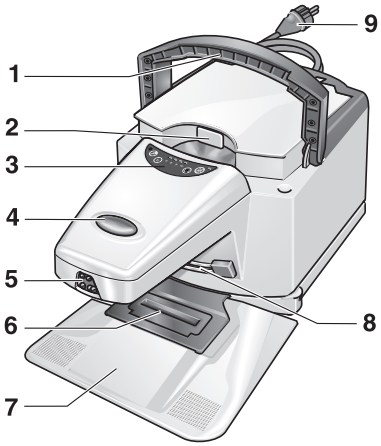
Verde	Luz continua Luz intermitente lenta (1 segundo encendida, 4 segundos apagada) Luz intermitente rápida (0,5 segundos encendida, 0,5 segundos apagada)	Limpieza Búsqueda de la estación. Recarga de los acumuladores.
Rojo	Véase el apartado Subsanación de averías de la página 28.	

e-mail: info@planquin.com.mx ; http://www.planquin.com.mx

Elementos de mando

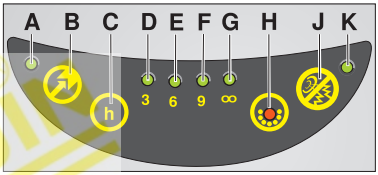
Estación para el robot limpiador

1 Asidero plegable para el transporte de la estación
2 Empuñadura empotrada para la apertura de la tapa que cubre la bolsa filtrante
3 Elementos de mando de la estación
4 Interruptor ON/OFF de la estación
5 Emisor infrarrojo
6 Abertura de aspiración
7 Rampa de ascenso para el robot limpiador (para el acoplamiento a la estación)
8 Contactos para la recarga
9 Cable de conexión a la red



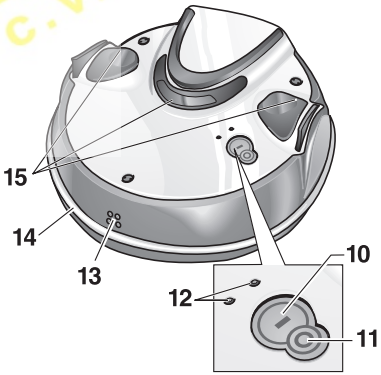
Elementos de mando de la estación (3)

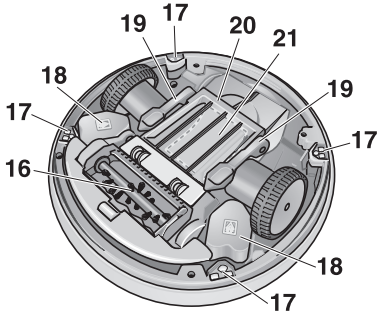
A Piloto de control (verde) – Interrupción del funcionamiento
B Tecla de interrupción del funcionamiento ON/OFF
C Tecla de selección de la duración de la limpieza
D Piloto de control (verde) - 3 horas de limpieza
E Piloto de control (verde) - 6 horas de limpieza
F Piloto de control (verde) - 9 horas de limpieza
G Piloto de control (verde) - Limpieza continua
H Piloto de control (rojo) - Bolsa filtrante llena
J Tecla de funcionamiento silencioso - ON/OFF
K Piloto de control (verde) - Funcionamiento silencioso



Robot limpiador

10 Tecla de conexión del robot
11 Tecla de desconexión del robot
12 Pilotos (Verde: funcionamiento / Rojo: avería)
13 Contactos para la recarga
14 Paragolpes
15 Receptor infrarrojo
16 Cepillo
17 Sensor anticaída (4x)
18 Acumulador (2x)
19 Palanca de cierre (2x) del depósito acumulador de suciedad
20 Tapa del depósito acumulador de suciedad
21 Depósito acumulador de suciedad





PLANQUIN s. de c.v.

Desembalaje

Compruebe, al desembalar el aparato, que no falta ninguna pieza. En caso de que faltaran piezas o de que algunas de ellas presentaran daños atribuibles al transporte, rogamos se dirija inmediatamente al distribuidor del que adquirió el aparato.

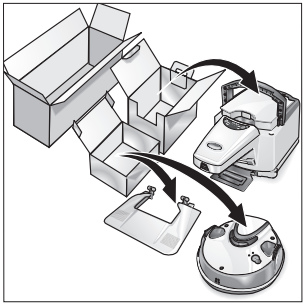


Fig. 1: Desembalaje del RC 3000

Protección del medio ambiente

Rogamos elimine el embalaje de forma que no dañe el medio ambiente

Los materiales empleados para el embalaje son reciclabes y recuperables. No tire el embalaje a la basura doméstica y entréguelo en los puntos oficiales de recogida para su reciclaje o recuperación.

Rogamos desguace los aparatos usados de forma que no dañen el medio ambiente

Los aparatos usados contienen materiales reciclables que deben entregarse en los puntos oficiales para su recuperación. Las baterías, el aceite y las sustancias similares no deben entrar en contacto con el medio ambiente. Por este motivo, entregue los aparatos usados en los puntos de recogida correspondientes para su reciclaje.

Montaje de la rampa de ascenso

- Mantenga la rampa de ascenso agarrada de forma inclinada.
- Coloque la estación de forma que sus entalladuras queden a la misma altura que las espigas de la rampa de ascenso.
- Presione la estación y la rampa de ascenso hacia abajo hasta que oiga como encajan.

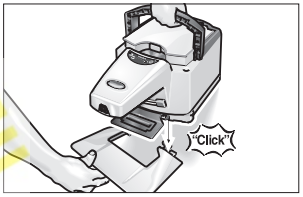


Fig. 2: Montaje de la rampa de ascenso

Indicaciones para el emplazamiento de la estación

La estación debe colocarse de forma que el robot traspase una y otra vez el radio de acción del rayo infrarrojo para poder volver sin problemas a la estación cuando sea preciso (véanse las fig. 4a y 4b).

– La estación debe colocarse sobre una superficie nivelada.
– No coloque ningún objeto directamente delante de la estación.
– No tienda ningún cable delante de la estación (impide el acoplamiento).
– No desenrolle el cable de conexión a la red más de lo necesario.
– Enganche el cable restante en los ganchos correspondientes y tenga en cuenta que el cable de conexión a la red debe guiarse por la abertura de la carcasa (fig. 3).

- Enchufe el cable de conexión a la red a la toma de corriente.

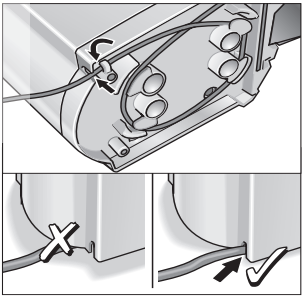


Fig. 3: Emplazamiento de la estación

Limpieza de un piso

Estando la estación en un lugar determinado, se limpian varias habitaciones (fig. 4a).

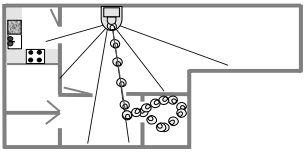


Fig. 4a: Limpieza de un piso

Limpieza de una sala

La estación se cambia cada vez de lugar y se coloca en la sala que se quiere limpiar (fig. 4b).

El robot puede adaptarse a los diferentes tamaños de las salas, seleccionando la duración de limpieza correspondiente (véase la página 80 „Selección de la duración de limpieza“).

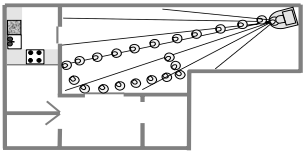


Fig. 4b: Limpieza de una sala

PLANQUIN s.a. de c.v.

e-mail: info@planquin.com.mx ; http://www.planquin.com.mx

Preparativos para la limpieza

- No deje ningún obstáculo sobre el suelo durante el funcionamiento del robot.

Se consideran obstáculos:	No se consideran obstáculos:
– Periódicos, libros, revistas, papel – Ropa, juguetes, CDs – Bolsas de plástico – Botellas, vasos – Cortinas sobre el suelo – Alfombras de baño	– Diversos cables en la sala – Umbrales de puerta de hasta 10 mm de altura – Flecos de alfombras de menos de 10 cm

Puesta en funcionamiento

- Conecte la estación (interruptor 4).
  El piloto de control de limpieza continua (G) se ilumina.
- Coloque el robot en el suelo, delante de la estación.
- Conecte el robot (tecla 10).
  El robot se desplaza primero hacia la estación para vaciar el depósito acumulador de suciedad, comprobar el estado de carga de los acumuladores eléctricos y, en caso necesario, recargar estos últimos. A continuación, el robot comienza con la limpieza.

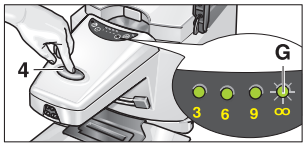


Fig. 5: Conexión de la estación

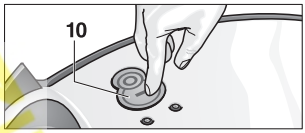


Fig. 6: Conexión del robot

Indicaciones de los pilotos de control (12)

Verde	Luz continua Luz intermitente lenta (1 segundo encendida, 4 segundos apagada) Luz intermitente rápida (0,5 seg. encendida, 0,5 seg. apagada)	Limpieza Búsqueda de la estación. Recarga de los acumuladores.
Rojo	Véase el apartado Subsanación de averías de la página 28.	

Puesta en funcionamiento tras un tiempo de inactividad prolongado

Si se pone en marcha el robot estando los acumuladores eléctricos completamente vacíos, el aparato no reaccionará. Para poner el aparato en funcionamiento, proceda como se indica a continuación:

- Coloque el robot junto a la estación y oprima los contactos de recarga del robot aprox. 60 segundos contra los contactos de recarga de la estación (fig. 7).
  Durante este espacio de tiempo, también se aspira el contenido del depósito acumulador de suciedad.
- Coloque el robot 50 cm delante de la estación y conéctelo (tecla 10).
  El robot se aproxima automáticamente a la estación, donde se procede a la recarga de los acumuladores. La recarga dura aproximadamente 60 minutos.

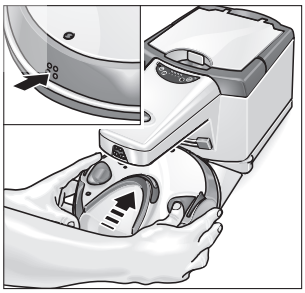


Fig. 7: Puesta en funcionamiento tras un tiempo de inactividad prolongado

Desconexión

Si desea interrumpir inmediatamente la limpieza o si desea desplazar el robot y la estación a otro lugar:

- Desconecte primero el robot (tecla 11).
- Desconecte a continuación la estación (interruptor 4).

Sugerencia: en caso de que no vaya a utilizar el robot RC 3000 durante un tiempo prolongado, es aconsejable que recargue los acumuladores eléctricos completamente.

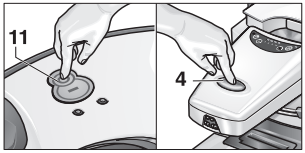


Fig. 8: Desconexión del robot y la estación

Interrupción del funcionamiento

Si quiere que el robot interrumpa la limpieza tras la siguiente recarga:

- Pulse la tecla „Interrupción del funcionamiento“ (B).
  El piloto de control „Interrupción del funcionamiento“ (A) se ilumina. Al volver a la estación, el robot es vaciado y recargado. A continuación, se desconecta y se queda parado delante de la estación.

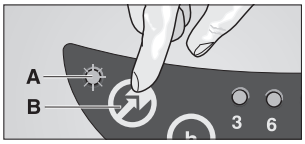


Fig. 9: Interrupción del funcionamiento

Selección de la duración de la limpieza

Si desea limitar el tiempo de limpieza del robot:

- Pulse la tecla „C“ repetidamente hasta que la duración de limpieza deseada quede ajustada (ajuste básico: limpieza continua).
  Pulsando la tecla una vez:
  se selecciona una duración de limpieza de 3 horas.
  Para salas de menos de 45 m².
  Pulsando la tecla dos veces:
  se selecciona una duración de limpieza de 6 horas.
  Para salas entre 45 m² y 90 m².
  Pulsando la tecla tres veces:
  se selecciona una duración de limpieza de 9 horas.
  Para salas entre 80 m² y 135 m².
  Pulsando la tecla cuatro veces:
  se vuelve a ajustar la limpieza continua.
  A continuación, comienza la limpieza con la duración ajustada y una lámpara de control se ilumina. Una vez haya transcurrido el tiempo seleccionado, el robot se desconecta tras el vaciado y la recarga y se queda parado delante de la estación.

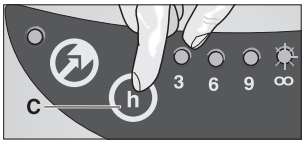


Fig. 10: Selección de la duración de la limpieza

Funcionamiento silencioso

Idóneo para la limpieza nocturna o en presencia de personas.

- Pulse la tecla de „Funcionamiento silencioso“ (J).
  El piloto de control de „Funcionamiento silencioso“ (K) se ilumina. La estación limpia el robot durante 8 horas a un nivel acústico y una potencia reducidos. A continuación, la estación cambia nuevamente al funcionamiento normal.

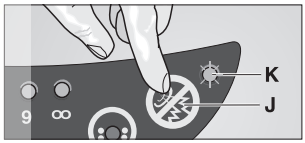


Fig. 11: Ajuste del funcionamiento silencioso

Programas de marcha

El depósito acumulador de suciedad está provisto de sensores que reconocen el grado de suciedad y activan automáticamente, en función de éste, el programa de marcha correspondiente. El robot dispone de cuatro programas de marcha con los que poder adaptarse al grado de suciedad del suelo. Cuanto más sucio esté el suelo, mayor será la intensidad de limpieza del robot. Si el suelo no está excesivamente sucio, se seleccionará el programa de marcha 1.

Programa de marcha 1 – Limpieza normal *– Desplazamiento aleatorio a velocidad normal.*
Programa de marcha 2 – Pequeñas zonas sucias *– Desplazamiento lento por la zona en cuestión.*
Programa de marcha 3 – Pequeñas zonas fuertemente sucias *– Desplazamiento lento hacia delante y hacia atrás por la zona en cuestión.*
Programa de marcha 4 – Áreas amplias fuertemente sucias *– Desplazamiento lento zigzagueante por el área en cuestión.*

Sugerencias

- Observe el robot las primeras veces durante la limpieza. En caso de que haya obstáculos en la sala que el robot no pueda superar, estará a tiempo de retirarlos, evitando de este modo que la limpieza se vea interrumpida.
- Ordene previamente las salas que vayan a limpiarse y no deje objetos tirados por el suelo.
- Enrolle los cables y los cordones sueltos y ate las cortinas para evitar que el robot quede enganchado en ellos.
- Si quiere almacenar el aparato por un periodo superior a 4 meses, cerciórese de que el acumulador está completamente cargado.
- Si el robot efectúa la limpieza mientras está hablando por teléfono o viendo la televisión, ajuste en la estación el modo silencioso.
- Deje las puertas cerradas mientras el robot esté limpiando.
- Durante la limpieza de un piso, lleve cuidado de que el robot no quede aprisionado detrás de una puerta.
- Si quiere pasar a otra sala, el mejor momento para apagar el robot es cuando se encuentra en la estación recargándose (una vez vaciado el depósito acumulador de suciedad).

PLANQUIN s.a. de c.v.

⚠ **Desconecte la estación y el robot antes de efectuar cualquier trabajo de mantenimiento.**

Estación

Recambio de la bolsa filtrante de la estación

La bolsa filtrante debe recambiarse tan pronto como se ilumine el piloto de control „Bolsa filtrante llena“ (H).

- Abra la tapa que cubre la bolsa filtrante.
- Extraiga la bolsa filtrante de la sujeción, tirando de ella hacia arriba por la lengüeta. Tire la bolsa filtrante a la basura doméstica.
- Coloque la nueva bolsa filtrante en la sujeción, empujándola hasta el tope.
  Atención: no trabaje nunca sin haber colocado previamente una bolsa filtrante.
- Cierre la tapa que cubre la bolsa filtrante.
  Indicación: cuando vuelva a conectar el aparato, el piloto de control „Bolsa filtrante llena“ (H) continuará iluminado hasta que se proceda a la siguiente aspiración.

Set de bolsas filtrantes de repuesto: 5 bolsas filtrantes, 1 filtro protector para el motor. Referencia para pedidos: 6.904-257

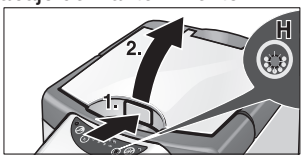


Fig. 12: Apertura de la tapa que cubre la bolsa filtrante

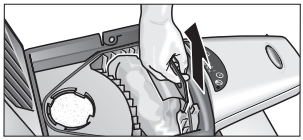


Fig. 13: Extracción de la bolsa filtrante

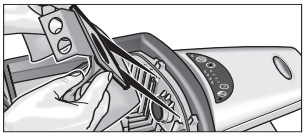


Fig. 14: Colocación de la bolsa filtrante

Recambio del filtro protector del motor de la estación de carga

- El filtro protector del motor, que viene incluido en el set de bolsas filtrantes de repuesto, debe recambiarse cuando se haya recambiado cinco veces la bolsa filtrante.

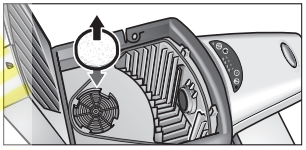


Fig. 15: Recambio del filtro protector del motor

Robot

Si tiene que efectuar trabajos de mantenimiento en el robot, siga siempre los siguientes pasos:

Apertura del depósito acumulador de suciedad

- Acople el robot a la estación para que se efectúe el vaciado.
- Coloque el robot sobre una superficie blanda.
- Abra ambas palancas de cierre del depósito acumulador de suciedad.
- Retire la tapa del depósito acumulador de suciedad.

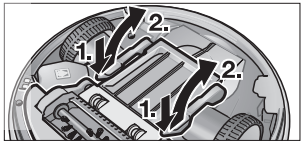


Fig. 16: Apertura de la palanca de cierre

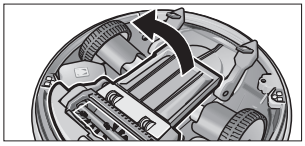


Fig. 17: Desmontaje de la tapa del depósito acumulador de suciedad

Limpieza del filtro plano

Limpie el filtro plano cada vez que recambie la bolsa filtrante.

- Extraiga el filtro plano del depósito acumulador de suciedad.
- Sacuda el filtro plano o límpielo con un pequeño cepillo.
- Vuelva a colocar el filtro plano.

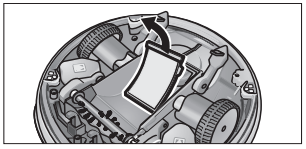


Fig. 18: Desmontaje y limpieza del filtro plano

Desmontaje del cepillo

- Abra primero el depósito acumulador de suciedad.
- Extraiga el cepillo de la guía derecha (1).
- Extraiga, a continuación, el cepillo de la sujeción lateral (2).

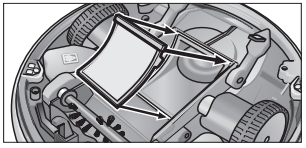


Fig. 19: Montaje del filtro plano

PLANQUIN s.a de c.v

e-mail: info@planquin.com.mx ; http://www.planquin.com.mx

Limpieza del cepillo

El cepillo sucio es limpiado automáticamente cada vez que se efectúa la limpieza en la estación. Los cabellos o hilos que hayan quedado enganchados, pueden retirarse manualmente.

- Con unas tijeras, vaya cortando a lo largo del canto de corte del cepillo rotativo.
- Retire los hilos/cabellos que hayan quedado enganchados.

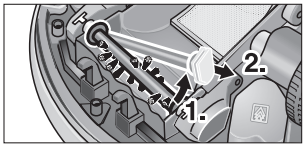


Fig. 20: Desmontaje del cepillo

Recambio del cepillo

Si las cerdas están desgastadas, deberá recambiarse el cepillo.

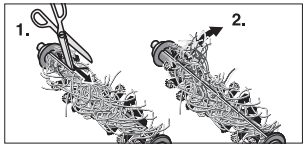


Fig. 21: Limpieza del cepillo

Montaje del cepillo

- Coloque el cepillo en la sujeción (1) de la izquierda.
- Introduzca el cepillo en la guía derecha y apriete hasta que oiga como encaja (2.).

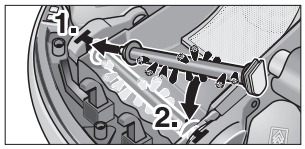


Fig. 22: Montaje del cepillo

Limpieza de los sensores de polvo

- Limpie los sensores de polvo con un paño suave o un pincel.

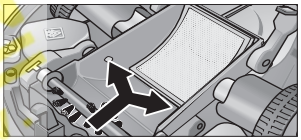


Fig. 23: Limpieza de los sensores de polvo

Para finalizar cualquier trabajo de mantenimiento en el robot, siga siempre los siguientes pasos:

Montaje de la tapa del depósito acumulador de suciedad

- Coloque la tapa sobre el depósito acumulador de suciedad.
- Cierre ambas palancas de cierre.
- Ejerza presión sobre la parte delantera de la tapa para asegurarse de que el depósito está bien cerrado.

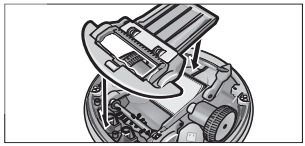


Fig. 24: Montaje de la tapa del depósito acumulador de suciedad

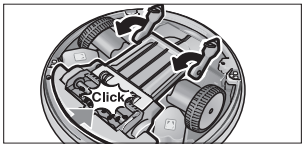


Fig. 25: Cierre de la palanca de cierre

Recambio de los acumuladores eléctricos

- Afloje los dos tornillos de ambos acumuladores eléctricos y extraiga los acumuladores usados.
- Coloque los nuevos acumuladores y fíjelos mediante los tornillos.

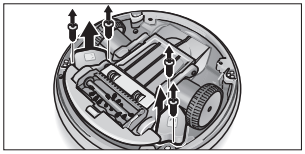


Fig. 26: Recambio de los acumuladores eléctricos

Rogamos elimine los acumuladores de forma que no dañen el medio ambiente.

Los acumuladores contienen sustancias que no deben entrar en contacto con el medio ambiente. Por este motivo, entréguelos en los puntos de recogida correspondientes para su reciclaje.

Emplee únicamente acumuladores originales de Kärcher.

PLANQUIN S.A. de C.V.

Subsanación de averías

Indicaciones de los pilotos de control (12)

Verde	Funcionamiento normal	
Rojo	Luz intermitente rápida (0,5 segundos encendida, 0,5 segundosapagada)	Robot aprisionado
Rojo	Luz intermitente lenta(1 segundo encendida, 4 segundos apagada)	Robot sucio
Rojo	**Luz continua**	**Informe al servicio técnico**

Problema	**Señal**	**Consecuencia**	**Solución**
El robot ha quedado aprisionado entre muebles.	Parpadeo rápido del piloto rojo.	El robot se para.	Cambie algunos muebles de lugar; saque el robot de donde ha quedado aprisionado, desconéctelo y vuélvalo a conectar.
Muebles con rampa.	Parpadeo rápido del piloto rojo.	El robot está subido en el mueble.	Desconecte el robot y retírelo del mueble en el que está subido.
El robot ha quedado aprisionado bajo un mueble.	Parpadeo rápido del piloto rojo.	El robot se para.	Desconecte el robot y sáquelo de donde ha quedado aprisionado; vuelva a colocarlo sobre el suelo y conéctelo.
El cepillo ha barrido objetos sueltos y ha quedado bloqueado.	Parpadeo lento del piloto rojo.	El robot se para.	Desconecte el robot, déle la vuelta y retire cuidadosamente los objeots que bloquean el cepillo. Ejemplos: juguetes, ropa...
El robot no limpia bien y la suciedad no es aspirada.	Parpadeo lento del piloto rojo.	El depósito acumulador de suciedad está lleno.	Limpie el depósito acumulador de suciedad.
	Parpadeo lento del piloto rojo.	El cepillo está demasiado sucio o está desgastado.	Limpie o recambie el cepillo.
	Parpadeo lento del piloto rojo.	El cepillo está bloqueado.	Retire cuidadosamente los objetos que bloquean el cepillo.
	Parpadeo lento del piloto rojo.	El cepillo no ha sido colocado correctamente.	Compruebe que el cepillo está correctamente colocado.
	Parpadeo lento del piloto rojo.	La abertura de aspiración de la estación está obturada.	Controle la abertura de aspiración de la estación y límpiela en caso de que estuviera obturada.
El robot sólo zigzaguea	Luz cont. del piloto verde.	Sólo se limpia una zona concreta.	Limpie los sensores de polvo con un paño suave.
El robot se desplaza sobre la moqueta de manera poco uniforme, balanceándose fuertemente hacia arriba y hacia abajo.	Luz continua del piloto verde.	Limpieza no uniforme.	Este movimiento es normal si el pelo de la moqueta o la alfombra es > 20 mm. El aparato no está averiado.
El robot no encuentra la estación o no se aproxima a ella con regularidad.	Parpadeo lento del piloto verde	El robot no es vaciado con regularidad y se para en medio de la sala.	Conecte la estación.
El robot no se acopla a la estación.	Parpadeo lento del piloto verde.	El robot no es vaciado.	Compruebe si la tapa del depósito acumulador de suciedad está bien colocada. Coloque la estación sobre una superficie nivelada.
El robot ha aspirado suciedad húmeda.	---	El cepillo y el filtro del robot quedan obturados.	Extraiga el cepillo y el filtro del robot y límpielos. El filtro no debe colocarse en el robot estando mojado.
El robot emite crujidos durante la limpieza.	---	El robot no limpia bien,	El cepillo no está bien colocado. Desconecte el robot y compruebe si el cepillo está bien colocado.

e-mail: info@planquin.com.mx ; http://www.planquin.com.mx

Características técnicas

Estación:

Tensión de servicio	120	V
Potencia de aspiración	600	W
Nivel acústico (modo silencioso)	60 (54)	dB(A)
Bolsa filtrante	2	l
Dimensiones	500 x 250 x 230	mm
Peso	5,8	kg

Robot:

Capacidad de los acumuladores (NiMH)	1,7	Ah
Tensión de servicio	12	V
Duración de la limpieza con el acumulador cargado hasta	60	min
Tiempo de recarga	10-20	min
Depósito acumulador de suciedad	0,2	l
Dimensiones	ø 280 x 105	mm
Peso	2,0	kg

Garantía

En cada país rigen las condiciones de garantía establecidas por el distribuidor oficial autorizado. Reparamos gratuitamente las averías que se produzcan durante el plazo de garantía, siempre y cuando hayan sido ocasionadas por fallos materiales o de fabricación.

En caso de avería durante el plazo de garantía, póngase en contacto con su distribuidor o centro oficial autorizado y no se olvide de llevar consigo el recibo de compra.

PLANQUIN s.a. de c.v.

¿Qué tipo de suelos puede limpiar el robot?
El robot puede limpiar suelos enmoquetados, embaldosados y con parqué. Para moquetas de pelo muy largo (> 20 mm) el robot no es del todo apropiado. El elemento móvil de barrido se adapta automáticamente al tipo de suelo.

¿Puede el robot limpiar debajo de muebles?
Sí, gracias a su estructura compacta y plana el robot puede limpiar debajo de camás, sofás, armarios, etc.

¿Cómo transporta el robot la suciedad aspirada a la estación?
El robot está provisto de un depósito acumulador de suciedad que es vaciado por la estación con regularidad.

¿Dónde se acumula la suciedad en la estación?
La suciedad se acumula en la estación en una bolsa filtrante usual (2 litros).
La frecuencia con la que se recambian las bolsas filtrantes es variable. En el display de la estación se le indicará al usuario cuando debe recambiar la bolsa.

¿Cuánta suciedad puede recoger el robot?
Si el grado de suciedad es normal, el depósito puede acumular la suciedad de una hora de limpieza. En caso de que no bastara, el robot volvería antes a la estación para vaciar el contenido del depósito y proseguiría, a continuación, con la limpieza.

¿Cómo recoge el robot la suciedad?
El robot barre y aspira a la vez ; de este modo, la suciedad pasa directamente al depósito acumulador.

¿Puedo dejar al robot limpiando la casa en mi ausencia?
Sí, sin problemas.
El robot es un sistema autónomo que no precisa de vigilancia, dado que su depósito acumulador de suciedad es vaciado en la estación.

¿Cuánto tiempo tarda el robot en recargarse y estar listo para funcionar?
La recarga dura entre 15 y 60 minutos en función de lo vacíos que estén los acumuladores eléctricos. La recarga que se efectúa antes de la primera puesta en funcionamiento es seguramente la más larga.

¿A qué velocidad se mueve el robot?
Por lo general, el robot se desplaza 20 cm por segundo. En las zonas de más suciedad, la velocidad se reduce a la mitad para intensificar el efecto limpiador. La velocidad también se reduce cuando se aproxima a la estación para que el acoplamiento se efectúe de forma precisa y segura.

¿Cuántos metros cuadrados puede limpiar el robot en una hora?
El robot limpia 15 metros cuadrados por hora. Las zonas de mucho tránsito son limpiadas varias veces desde distintas direcciones.

¿Cuándo sabe el robot que tiene que desplazarse a la estación?
El robot se desplaza a la estación tan pronto como la tensión de los acumuladores alcance un nivel determinado o en cuanto el depósito acumulador de suciedad esté lleno.

¿Cuánto tiempo tarda el vaciado del robot en la estación?
El vaciado dura aproximadamente 30 segundos.

¿Dónde se programa el robot? ¿Qué es lo que hay que tener en cuenta?
El robot sólo puede conectarse o desconectarse. En la estación podrá seleccionar la duración de la limpieza. Además podrá ajustar que el robot permanezca en la estación la próxima vez que se aproxime a ella (interrupción de la limpieza).

¿Cómo se mueve el robot?
El robot se mueve de forma aleatoria por la sala. Si choca contra un obstáculo, modifica su dirección aplicando un ángulo cualquiera y continúa desplazándose en línea recta hasta chocar contra el siguiente obstáculo.

e-mail: info@planquin.com.mx ; http://www.planquin.com.mx

Preguntas frecuentes y respuestas

¿Qué componentes ayudan al robot a reconocer los obstáculos?
El robot dispone de sensores que reconocen la presencia de escalones y evitan que se caiga. Además cuenta con un programa especial para reconocer los flecos de las alfombras, evitando así que quede enganchado en ellos. Gracias a los distintos ángulos, puede salir de cualquier esquina angosta.

¿Qué método es más eficiente, la limpieza por salas o la limpieza del piso completo?
El método más eficiente es la limpieza por salas, es decir, la estación y el robot se encuentran en la misma sala. De este modo se acorta el tiempo que el robot tarda en encontrar la estación, por lo que el tiempo empleado para la limpieza es mayor.
Al limpiar un piso completo, la estación debe colocarse en un lugar central de la casa para que el robot pueda encontrarla fácilmente.

Dado que el robot es redondo, ¿se pueden limpiar las esquinas sin problemas?
No, pero a raíz de la limpieza continuada se reduce en gran medida la formación de suciedad. De este modo, se evita la acumulación de suciedad en las esquinas.

¿Qué sucede en escaleras y desniveles, donde existe peligro de que el robot se caiga?
Escaleras: el robot dispone de sensores ópticos que reconocen la presencia de escalones y envían al robot una señal para que modifique su dirección de desplazamiento.
Desniveles: el robot supera, en ambas direcciones, tanto desniveles duros de hasta 10 mm como desniveles blandos de hasta 20 mm.

¿Puede el robot dañar los muebles?
No, el robot no puede dañar el mobiliario. Sin embargo, hay que tener en cuenta que el robot puede chocar contra objetos frágiles y desplazarlos o tirarlos al suelo al quedar enganchado con cables que cuelgan (p.ej. un teléfono). Es importante ordenar la sala previamente.

¿Cómo reaccionan los animales domésticos frente al robot?
Dado que el robot RC 3000 no es muy ruidoso y no funciona con ultrasonido, no es de esperar que se produzcan problemas con animales domésticos. Que el robot se mueva solo causa únicamente recelo en los animales.

¿Qué debo tener en cuenta en presencia de niños?
No deje el robot sin vigilancia si hay niños jugando en la misma sala. El robot podría resultar dañado si los niños se suben a él.

¿Por qué se queda parado el robot en determinadas situaciones?
Existen situaciones en las que el robot no puede liberarse por sí solo, por ejemplo, cuando hay muchos cables amontonados. Esto conlleva a que el robot efectúe innumerables maniobras sin éxito. En estos casos, el robot se desconecta transcurrido un tiempo y el piloto del robot se ilumina de color rojo, parpadeando rápidamente.
La mejor solución es colocar el robot sobre una superficie sin obstáculos, desconectarlo y volverlo a conectar. A continuación, el robot proseguirá con la limpieza sin problemas.

¿Cuál es la mejor manera de transportar el robot?
Levante el robot del suelo con ambas manos o agárrelo con una mano por la entalladura del cepillo.

¿Qué ocurre si el robot aspira suciedad húmeda?
El filtro se obstruiría. En ese caso, es necesario desmontar el filtro del robot para limpiarlo (véase la página 82 „Limpieza del filtro plano“).

¿Qué puede suceder si el robot queda aprisionado en mi ausencia?
Nada. El robot se para y el piloto rojo parpadea, indicando que se ha quedado aprisionado. Si no parpadea ningún piloto, es quelos acumuladoress están vacíos y deben recargarse.

Atención a Clientes
info@planquin.com.mx

PLANQUIN s.a. de c.v.

KÄRCHER

www.planquin.com.mx
Distribuidor Autorizado